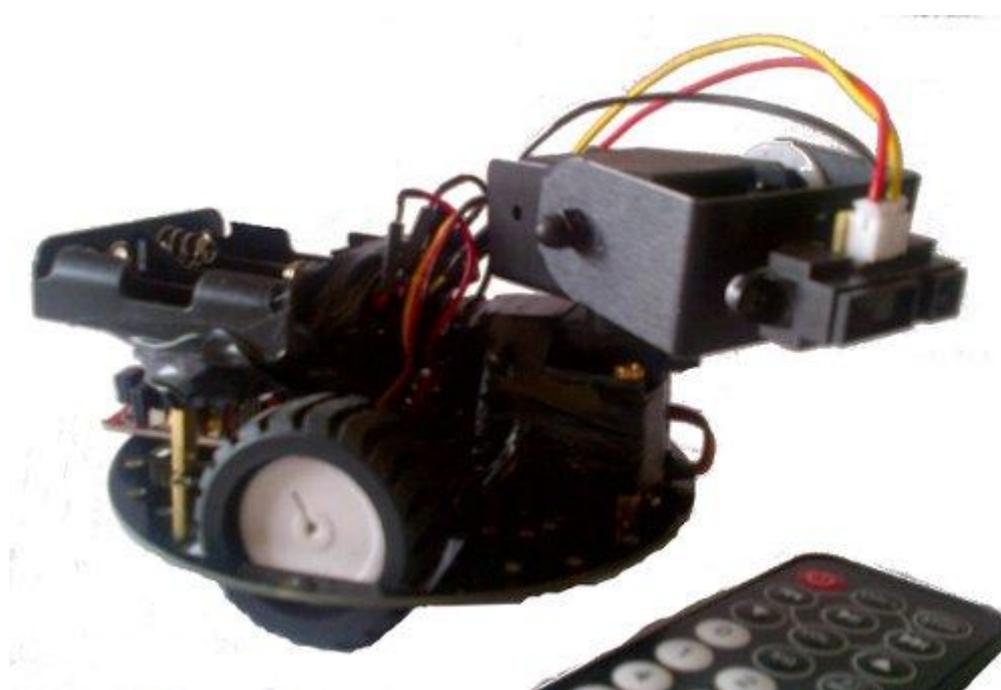




ROBOT DOMESTICI  
[www.robot-domestici.it](http://www.robot-domestici.it)

## Little Explorer Project

Prodotto fornito in Kit di montaggio, non può essere utilizzato da persone inferiori ai 14 anni di età.





## Lista dei materiali

Controllare che la lista dei materiali comprenda i seguenti componenti:

### [1 x 2wd miniQ Robot chassis](#)



### [1 x DAGU - Micromagician Robot Controller](#)



### [1 x IR Kit For Arduino](#)



### [1 x DF05BB Tilt/Pan Kit \(5kg\)](#)



### [1 x SHARP - GP2Y0A21YK](#)



ROBOT DOMESTICI  
[www.robot-domestici.it](http://www.robot-domestici.it)



1 x 6xAA Battery Holder(double layer)



1 x 10 sets M3 \* 30 hexagonal standoffs





## Montaggio

### Montaggio dello chassis

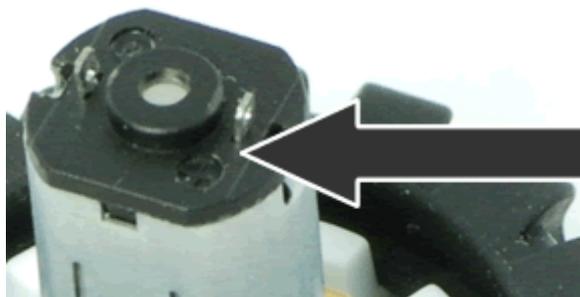
Per prima cosa deve essere assemblato lo chassis



Agganciare le ruote al motore



Collegare due fili per ogni motore, eseguendo una saldatura a stagno, uno filo nero ed uno filo rosso, il rosso deve essere collegato sul connettore che riporta il simbolo +

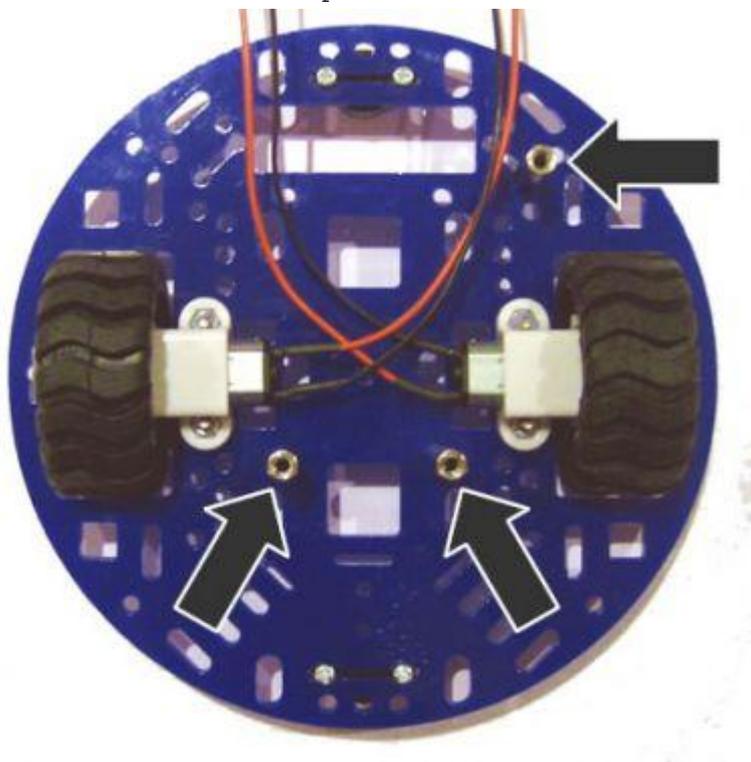


**+ sign on motor marks  
positive motor terminal  
(solder red wire onto  
here)**

**Solder black wire onto  
other motor terminal**



Fissare i motori alla piattaforma attraverso le staffe e le viti in dotazione.



Successivamente fissare il ball-caster al disotto delle chassis.



### **Fissaggio della scheda Micromagician.**

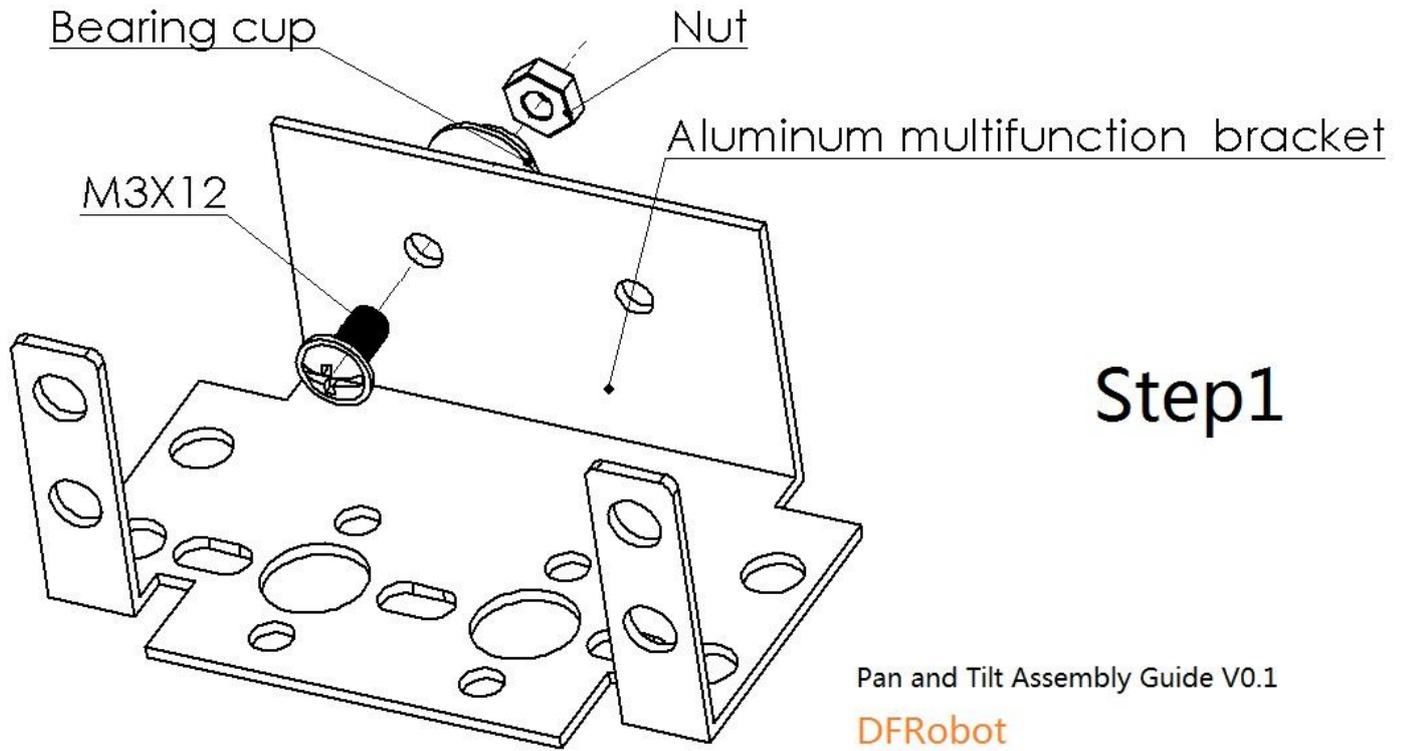
Fissare la scheda rossa Micromagician allo chassis, attraverso i distanziatori esagonali colore oro.

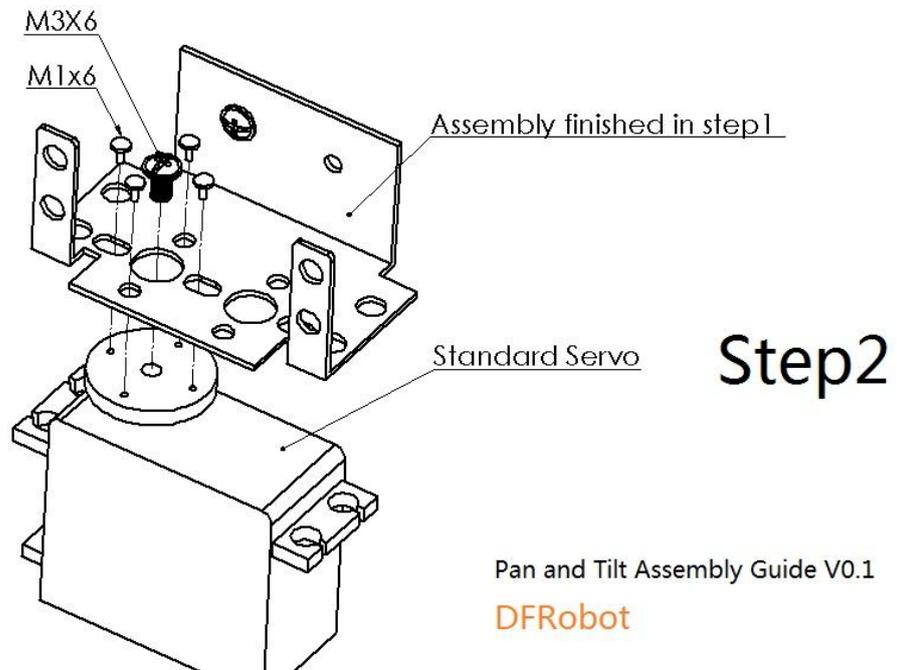


ROBOT DOMESTICI  
[www.robot-domestici.it](http://www.robot-domestici.it)



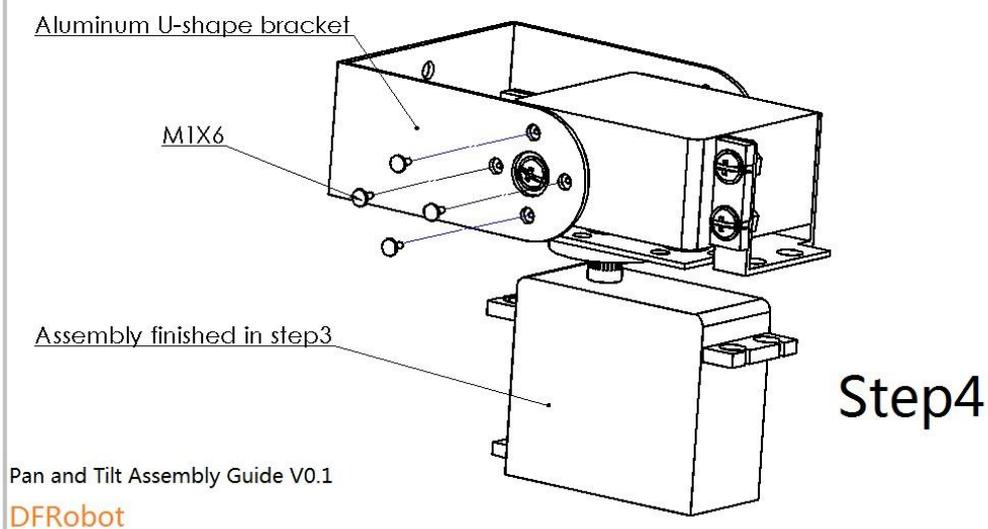
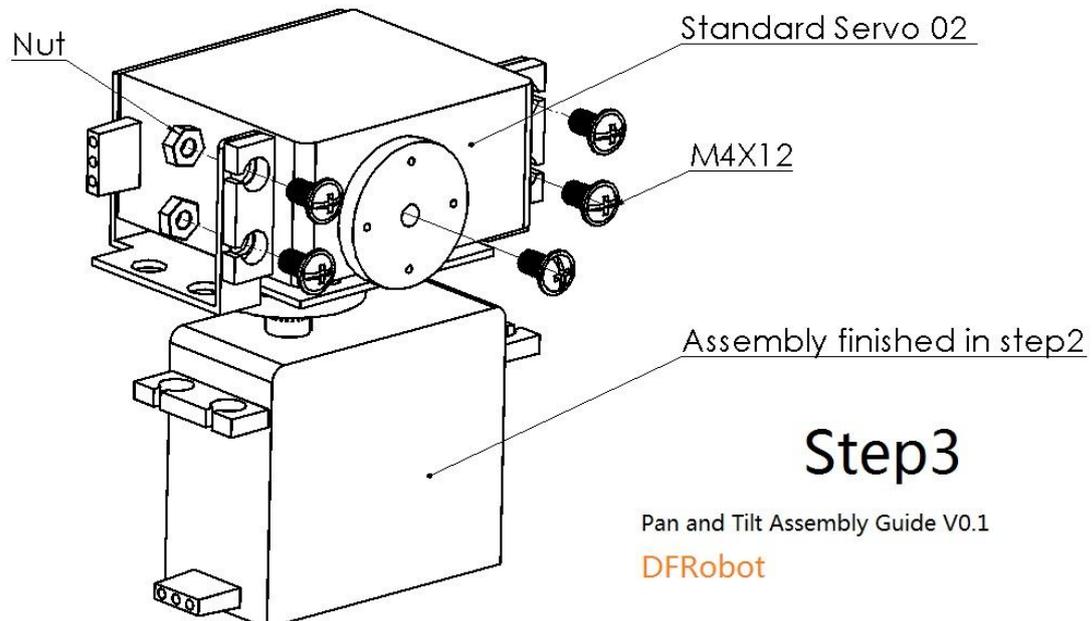
Assemblaggio dei servomotori per il sensore.





Pan and Tilt Assembly Guide V0.1

DFRobot



Una volta montati i motori vanno fissati allo chassis attraverso i distanziatori esagonali colore oro, puoi concludere il fissaggio o con delle fascette di plastica o con del nastro isolante di colore nero.



**ROBOT DOMESTICI**  
[www.robot-domestici.it](http://www.robot-domestici.it)

**Fissaggio del sensore IR**

Utilizzando delle viti o della colla a caldo, eseguire il fissaggio del sensore alla staffa orizzontale alta del servo motore.

**Fissaggio Pacco batterie**

Il pacco batterie va fissato, con dei distanziatori esagonali colore oro, subito sopra alla scheda.

Il pacco batterie deve essere fissato alla fine, dopo aver ultimato il cablaggio.



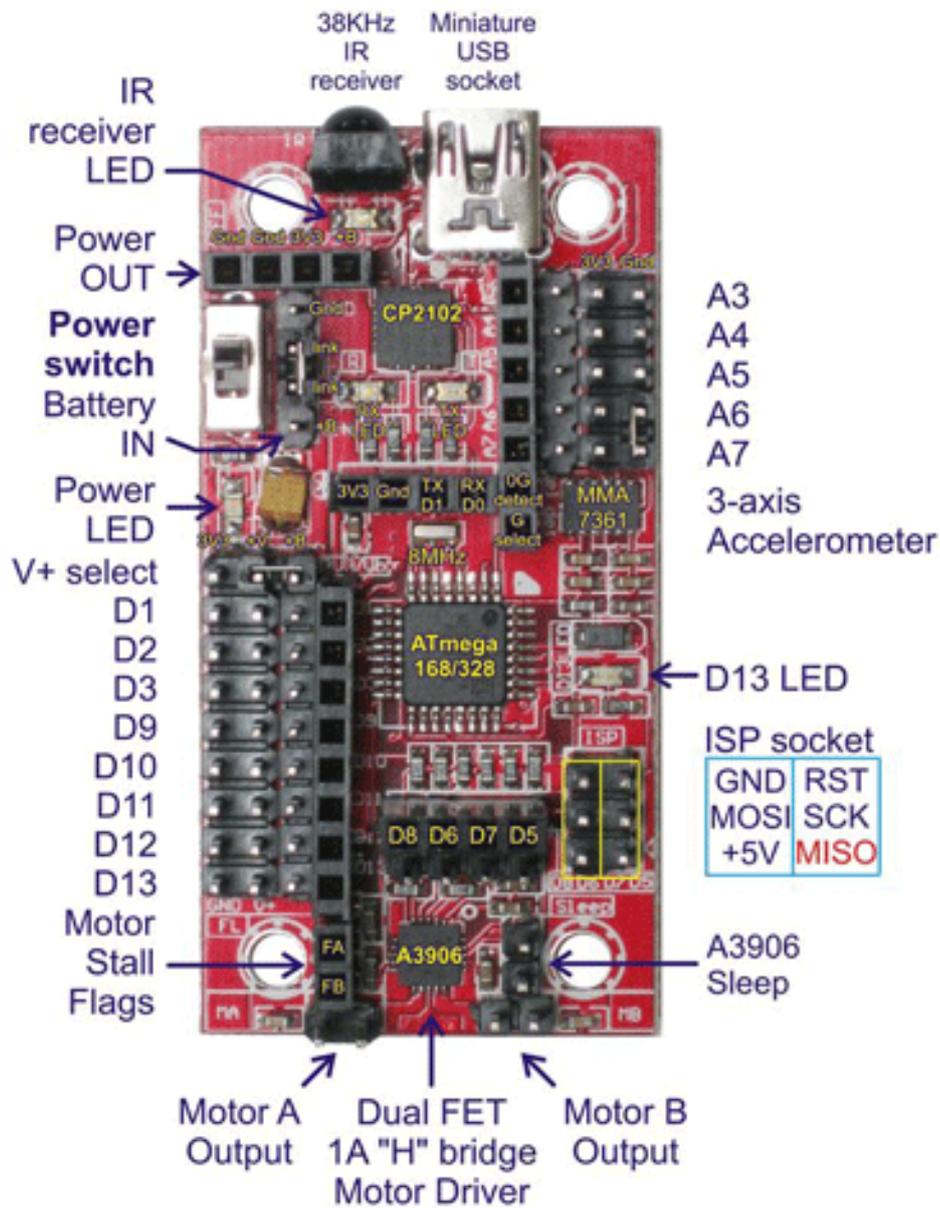
ROBOT DOMESTICI  
[www.robot-domestici.it](http://www.robot-domestici.it)

### **Cablaggio**

Seguendo la piedinatura della scheda sottostante cablare i cavi alla scheda.



# Micro Magician robot controller





**ROBOT DOMESTICI**  
[www.robot-domestici.it](http://www.robot-domestici.it)

**Pacco batterie sui pin Battery IN:**

cavo rosso con + (VCC)  
cavo nero con - (GND)

**Sensore IR sulla piedinatura A4:**

cavo rosso con PIN + (VCC)  
cavo nero con PIN - (GND)  
cavo giallo con segnale

**Collegamento servomotori:**

ServoMotore movimento verticale: PIN D12  
ServoMotore movimento orizzontale: PIN D13

**Collegamento motori DC:**

I motori devono essere collegati sulla scheda dove è scritto Motor A e Motor B

Prendere una coppia di fili che provengono da un motore e collegarli su MotorA, poi prendere l'altra coppia di fili dell'altro motore e collegarli su MotorB.



**ROBOT DOMESTICI**  
[www.robot-domestici.it](http://www.robot-domestici.it)

## **Software**

Una volta installato l'ide di arduino 18 oppure arduino 22 devi seguire queste istruzioni per **configurare la tua scheda Micromagician**:

[http://www.robot-domestici.it/joomla/component/virtuemart/dagu-micromagician-robot-controller/getfile?file\\_id=210](http://www.robot-domestici.it/joomla/component/virtuemart/dagu-micromagician-robot-controller/getfile?file_id=210)

### **Configurare queste librerie:**

[http://www.robot-domestici.it/joomla/component/virtuemart/dagu-micromagician-robot-controller/getfile?file\\_id=262](http://www.robot-domestici.it/joomla/component/virtuemart/dagu-micromagician-robot-controller/getfile?file_id=262)

### **Compila lo sketch in dotazione:**

[http://www.robot-domestici.it/joomla/doc/MicroMagician\\_2WD.pde](http://www.robot-domestici.it/joomla/doc/MicroMagician_2WD.pde)  
scarica lo sketch sulla scheda.

Comandare il robot attraverso il telecomando in dotazione con questi comandi:

## **PULSANTI TELECOMANDO :**

>|| : AVVIO

>> : AVANTI

<< : INDIETRO

STOP: STOP

^ : SVOLTA A SINISTRA

v : SVOLTA A DESTRA

1: TESTA A SINISTRA

3: TESTA A DESTRA

4: TESTA IN BASSO

6: TESTA IN ALTO

EQ: TEST IN AVANTI